

浙江工业大学教师等系列专业技术职务评聘综合考核表

所在单位：信息工程学院

1.基本情况

|                 |                                                    |                                          |                                                                          |            |                  |                   |                                                             |                                                                                     |           |
|-----------------|----------------------------------------------------|------------------------------------------|--------------------------------------------------------------------------|------------|------------------|-------------------|-------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------|-----------|
| 姓名              | 周利波                                                | 性别                                       | 男                                                                        | 出生年月       | 1992.06          | 申报类型              | 正常申报                                                        |  |           |
| 申报专技职务          | 副教授                                                | 申报教师（研究）系列类型                             |                                                                          | 教学科研型      |                  | 所属一级学科            | 控制科学与工程                                                     |                                                                                     |           |
| 现专业技术职务         |                                                    | 讲师                                       |                                                                          | 资格取得时间     | 2021.10          | 职务聘任时间            | 2021.10                                                     |                                                                                     |           |
| 原专业技术职务         |                                                    |                                          |                                                                          |            |                  |                   |                                                             |                                                                                     |           |
| 最高学历(起止时间何校何专业) |                                                    | 研究生（2015.09-2021.06，北京航空航天大学，检测技术与自动化装置） |                                                                          |            |                  |                   |                                                             |                                                                                     |           |
| 最高学位(起止时间何校何专业) |                                                    | 博士（2015.09-2021.06，北京航空航天大学，检测技术与自动化装置）  |                                                                          |            |                  |                   |                                                             |                                                                                     |           |
| 现从事专业及研究方向      |                                                    | 控制科学与工程 外骨骼机器人、智能机器人                     |                                                                          |            |                  |                   |                                                             |                                                                                     |           |
| 现担(兼)任党政职务      |                                                    | 无                                        |                                                                          | 高校教师资格证书号码 |                  | 20233300071001440 |                                                             |                                                                                     |           |
| 是否取得教育理论培训合格证书  |                                                    | 是                                        | 近三年年度考核情况                                                                |            | 2022：合格          | 2023：合格           | 2024：合格                                                     |                                                                                     |           |
| 工作经历            | 1.工作经历                                             |                                          |                                                                          |            |                  |                   |                                                             |                                                                                     |           |
|                 | 起止时间                                               |                                          | 工作单位                                                                     |            | 从事何种专技工作         |                   | 职称/职务                                                       |                                                                                     |           |
|                 | 2021.07-至今                                         |                                          | 浙江工业大学                                                                   |            | 教学科研工作           |                   | 讲师                                                          |                                                                                     |           |
|                 |                                                    |                                          |                                                                          |            |                  |                   |                                                             |                                                                                     |           |
|                 |                                                    |                                          |                                                                          |            |                  |                   |                                                             |                                                                                     |           |
|                 | 2.参加业务培训、出国（境）访学、助课（青年导师制）、新教师岗培、挂职、实践等经历（限填不超过5项） |                                          |                                                                          |            |                  |                   |                                                             |                                                                                     |           |
|                 | 起止时间                                               |                                          | 内容                                                                       |            | 组织单位             |                   | 学时(天数)                                                      |                                                                                     | 取得何成果     |
|                 | 2021.09-2022.06                                    |                                          | 新教师岗前培训                                                                  |            | 浙江工业大学           |                   | 56 学时                                                       |                                                                                     | 取得主讲教师资格证 |
|                 | 2021.09-2022.09                                    |                                          | 助课（青年导师制）                                                                |            | 浙江工业大学           |                   | 56 学时                                                       |                                                                                     | 合格        |
|                 | 2023.05-2023.12                                    |                                          | 工程实践                                                                     |            | 杭州科控智能科技有限公司     |                   | 200 天                                                       |                                                                                     | 合格        |
|                 | 3.国内外学术团体、行业协会兼职情况（限填不超过3项）                        |                                          |                                                                          |            |                  |                   |                                                             |                                                                                     |           |
|                 | 起止时间                                               |                                          | 学术团体名称                                                                   |            | 职务               |                   | 主要工作职责                                                      |                                                                                     |           |
|                 | 2023.04-2023.07                                    |                                          | 2023 IEEE International Conference on Advanced Robotics and Mechatronics |            | Associate Editor |                   | 评审投稿论文的原创性和影响力；分配稿件，确保论文接受严格、公正和标准的同行评议；提出修改意见，做出论文接受/退稿建议。 |                                                                                     |           |

|                                               |                 |                                                                |                             |                                                                          |
|-----------------------------------------------|-----------------|----------------------------------------------------------------|-----------------------------|--------------------------------------------------------------------------|
|                                               | 2023.08-2023.11 | 2023 IEEE International Conference on Development and Learning | Associate Editor            | 评审投稿论文的原创性和影响力；<br>分配稿件，确保论文接受严格、公正和标准的同行评议；<br>提出修改意见，做出论文接受/退稿建议。      |
| 4.育人经历（含担任导师、班主任、专兼职辅导员或担任青年教师导师的经历）（限填不超过3项） |                 |                                                                |                             |                                                                          |
|                                               | 起止时间            | 所任工作名称                                                         | 指导对象                        | 成果或业绩（简述）                                                                |
|                                               | 2021.07-2025.06 | 本科生班主任                                                         | 2021 级自动化 2103 班            | 2021/2022 优良学风班；<br>2023/2024 优良学风班；<br>班级升学率超 62%，位列学院 2021 级 14 个班级第一； |
|                                               | 2021.09-至今      | 硕士研究生导师                                                        | 控制科学与工程、控制工程硕士研究生           | 指导硕士研究生 9 名，已毕业 4 名。毕业研究生均获优秀毕业生荣誉，其中 2 名浙江省优秀毕业生，2 名浙江工业大学优秀毕业生；        |
|                                               | 2021.11-至今      | 本科毕业论文（设计）指导教师                                                 | 自动化、机器人工程、智能科学与技术、电子信息专业本科生 | 共指导本科毕业设计 20 人，指导的学生成绩较好、论文（设计）整体质量较高，其中 2 人本科毕业论文成绩优秀。                  |

2.任现职以来教书育人工作业绩

2.1 任现职（或近 5 学年）以来授课情况：近 4 年年均课堂教学学时数 68，年均教学工作量（含育人工作量）231 当量学时；获奖情况：近 4 年累计 1 年获得 1 次“优课优酬”奖励。

| 学年        | 学期 | 讲授主要课程名称   | 授课对象及学生数                    | 课堂教学学时数 | 实践教学学时数 | 是否优课优酬及课程名称 | 教学业绩等级 |
|-----------|----|------------|-----------------------------|---------|---------|-------------|--------|
| 2021-2022 | 1  | 电力电子技术 A   | 2019 自动化（69 人）              | 新教师助课   |         |             | 合格     |
| 2021-2022 | 2  | 机器人学       | 2019 智能科学与技术（43 人）          | 32      | 8       | 否           | 合格     |
|           |    | 智能机器人课程设计  | 2019 智能科学与技术（10 人）          | 0       | 40      | 否           |        |
| 2022-2023 | 1  | 机器人感知与交互控制 | 2020 机器人工程（感知与控制 1 班）(33 人) | 32      | 0       | 否           |        |

|           |   |             |                                       |    |    |   |     |
|-----------|---|-------------|---------------------------------------|----|----|---|-----|
| 2022-2023 | 2 | 机器人学        | 2020 智能科学与技术 (44 人)                   | 32 | 8  | 否 | 合格  |
|           |   | 智能机器人课程设计   | 2020 智能科学与技术 (44 人)                   | 0  | 40 | 否 |     |
| 2023-2024 | 1 | 机器人感知与交互控制  | 2021 机器人工程 (感知与控制 1 班)(35 人)          | 32 | 0  | 否 |     |
| 2023-2024 | 2 | 单片机原理与实践    | 2022 电子信息工程 02 (35 人)                 | 24 | 24 | 否 | 优秀  |
|           |   | 论文写作指导及学生前沿 | 2023 信息与通信工程、控制科学与工程、电子信息 (90 人)      | 16 | 0  | 否 |     |
| 2024-2025 | 1 | 机器人感知与交互控制  | 2022 机器人工程 (43 人)                     | 32 | 0  | 是 |     |
| 2024-2025 | 2 | 单片机原理与实践    | 2023 智能科学与技术 (52 人)                   | 24 | 24 | 否 | 未考核 |
|           |   | 机器学习        | 2024 信息与通信工程、控制科学与工程、通信工程、控制工程 (90 人) | 48 | 0  | 否 |     |

2.2 教材、教改论文及项目（2.2 总计“教学为主型”限填不超过 5 项，其他类型限填不超过 3 项，如作为送审代表作需备注）

| 教材、教改论文名称          |      | 刊物(出版社)名称、刊号(书号)、卷（期）数 | 发表时间         | 论文收录、转载、教材级别 | 本人排名 |
|--------------------|------|------------------------|--------------|--------------|------|
| 1.                 |      |                        |              |              |      |
| 2.                 |      |                        |              |              |      |
| 教改项目名称（须注明立项号或文件号） | 项目来源 | 起止年月                   | 到校经费/项目经费（万） | 是否结题         | 本人排名 |
| 3.                 |      |                        |              |              |      |

2.3 获奖或荣誉（教学成果奖、教学名师、讲课比赛、优秀导师或个人荣誉）（限填不超过 5 项）

| 获奖项目名称                     | 奖项/荣誉名称           | 颁奖部门       | 级别 | 获奖时间    | 本人排名 |
|----------------------------|-------------------|------------|----|---------|------|
| 1.2024 年度教学先进个人            | 教学先进个人            | 信息工程学院     | 院级 | 2025.03 | 1/1  |
| 2.外骨骼机器人人机协同运动控制系统教学案例     | 浙江省优秀研究生教学案例      | 浙江省研究生教育学会 | 省级 | 2024.12 | 1/1  |
| 3. 2024 届本科生毕业论文（设计）优秀指导教师 | 本科生毕业论文（设计）优秀指导教师 | 浙江工业大学教务处  | 校级 | 2025.03 | 1/1  |
| 4.2021/2022 学年院级优秀班主任      | 院级优秀班主任           | 信息工程学院     | 院级 | 2022.12 | 1/1  |
| 5.2022/2023 学年院级优秀班主任      | 院级优秀班主任           | 信息工程学院     | 院级 | 2023.12 | 1/1  |

2.4 指导学生获奖情况（指导学生发表论文/发明专利/社会实践/课外科技/体育文艺活动等）（限填不超过 3 项）

| 学生姓名及学号                              | 获奖/论文/专利名称（专利号）                      | 颁发部门/刊物名称(刊号)                   | 奖项级别/收录情况/专利类型 | 学生获奖/发表/授权时间 | 指导教师排名          |
|--------------------------------------|--------------------------------------|---------------------------------|----------------|--------------|-----------------|
| 1. 单沛婷<br>(201906060703)<br>等 4 位本科生 | 一种基于神经元激活值的垃圾分类方法 (ZL202210425803.6) | 国家知识产权局                         | 国家发明专利         | 2025.04      | 1/1<br>(唯一指导教师) |
| 2. 沈博唯<br>(2112103307)等<br>4 位同学     | 浙江省第十八届“挑战杯”大学生课外学术科技作品竞赛，铜奖         | 浙江省大学生创新创业大赛委员会                 | 省部级            | 2023.06      | 1/1             |
| 3. 陈芳<br>(221122030172)<br>等 2 位同学   | 第十九届中国研究生电子设计竞赛华东赛区二等奖               | 中国学位与研究生教育学会，中国科协青少年科技中心，中国电子学会 | 省部级            | 2024.07      | 1/1             |

3.任现职以来科学研究业绩

3.1 发表论文、著作（正高限填 6 篇/部，其他职务限填 5 篇/部，仅限本学科、专业领域的论著，送审代表作排最前面且备注）

| 论文、著作题目                                                                                                                   | 刊物(出版社)名称、刊号(书号)、卷（期）数                                                            | 发表时间    | 论文收录、转载、出版社级别                                                     | 本人排名 |
|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------|---------|-------------------------------------------------------------------|------|
| 1. A Power-Function Based Hysteresis Modeling Method for Precise Torque Control of Nonlinear Compliant Actuators (送审代表作)  | IEEE/ASME Transactions on Mechatronics, ISSN: 1083-4435, 29(3)                    | 2024.06 | SCI<br>WOS:001103684100001<br>JCR Q1, ZJUT TOP 100<br>中科院 1 区 TOP | 1/7  |
| 2. Robust Gait Phase Estimation With Discrete Wavelet Transform for Walking Assistance on Multiple Terrains (送审代表作)       | IEEE Robotics and Automation Letters, ISSN: 2377-3766, 10(6)                      | 2025.06 | SCI<br>WOS:001483776700011<br>JCR Q1                              | 1/6  |
| 3. Lower Limb Exoskeleton Parasitic Force Modeling and Minimizing with an Adaptive Trajectory Controller                  | Mechanism and Machine Theory, ISSN: 0094-114X, 170                                | 2022.04 | SCI<br>WOS:000767974000004<br>JCR Q1<br>中科院 1 区 TOP               | 1/7  |
| 4. A Novel Hybrid Hysteresis Modeling Method for Multiloop-Asymmetry Hysteresis Behavior of Nonlinear Compliant Actuators | IEEE International Conference on Robotics and Automation, ISBN: 979-8-3315-4139-2 | 2025.05 | CCF-B 类国际学术会议<br>机器人领域顶级会议                                        | 1/6  |
| 5. A Novel Data-Driven-Based Anti-Disturbance Fault-Tolerant Control Method With Application to Franka-Panda Robot        | IEEE Transactions on Instrumentation and Measurement, ISSN: 0018-9456, 73         | 2024.11 | SCI<br>WOS: 001346787500048<br>JCR Q1                             | 4/5  |

3.2 科研项目（正高限填 6 项，其他职务限填 5 项，仅限本学科、专业领域的项目）

| 项目名称（须注明立项号或文件号）          | 项目来源/类别/分类              | 起止年月            | 到校经费/项目经费（万元） | 本人排名 | 是否结题 |
|---------------------------|-------------------------|-----------------|---------------|------|------|
| 1. 混合驱动下肢外骨骼机器人的高效助力方法研究  | 国家自然科学基金项目-青年/纵向/V类     | 2024.01-2026.12 | 30/30         | 1/1  | 否    |
| 2. 重力自平衡下肢外骨骼机器人的助力关键技术研究 | 浙江省自然科学基金项目-探索青年/纵向/VI类 | 2022.01-2024.12 | 10/10         | 1/1  | 是    |
| 3. 面向重载机器人的紧凑型重力平衡系统研究    | 广东美的电气有限公司/横向/VII类      | 2024.07-2026.06 | 6/10          | 1/4  | 否    |
| 4. 集散融合码头智能终端服务平台开发       | 德清县浙工大莫干山研究院/横向/VII类    | 2025.03-2026.03 | 12/12         | 1/4  | 否    |
| 5. 智能机器人系统和数字孪生系统技术开发     | 江苏汇博机器人技术股份有限公司/横向/IV类  | 2022.03-2026.03 | 201/516       | 3/17 | 否    |

| 3.3 成果转化应用情况（限填不超过 3 项）               |                           |             |         |         |              |
|---------------------------------------|---------------------------|-------------|---------|---------|--------------|
| 专利名称                                  | 专利类型/专利授权号                | 授权国家        | 授权时间    | 本人排名    | 转化情况/转让费（万元） |
| 1. 下肢外骨骼非线性弹性驱动器的力矩控制方法               | 发明专利<br>/ZL202111020240.4 | 中国          | 2022.08 | 1/4     |              |
| 2. 一种基于 TSDF 三维重建的机械臂六自由度视觉闭环抓取方法     | 发明专利<br>/ZL202210551360.5 | 中国          | 2023.09 | 4/5     |              |
| 3. 基于体素抓取网络的机械臂灵巧抓取规划方法               | 发明专利<br>/ZL202210439966.X | 中国          | 2024.04 | 5/5     |              |
| 3.4 科研（设计创作）获奖、技术标准、批示采纳情况（限填不超过 3 项） |                           |             |         |         |              |
| 获奖项目/技术标准/批示/艺术作品名称                   | 奖项名称                      | 颁发/批示部门或展览馆 | 级别      | 获批/展览时间 | 本人排名         |
| 1.                                    |                           |             |         |         |              |
| 2.                                    |                           |             |         |         |              |
| 3.                                    |                           |             |         |         |              |

4.任现职以来的其他工作业绩

| 平台建设及社会服务情况（参与学科、专业、课程、实验室、学位授予点建设等情况）（限填不超过 5 项） |                             |                                             |                 |            |                                  |
|---------------------------------------------------|-----------------------------|---------------------------------------------|-----------------|------------|----------------------------------|
| 业绩类型                                              | 工作名称                        | 承担的工作内容                                     | 起止时间            | 本人排名或所发挥作用 | 工作成效（简述）                         |
| 1.专业建设                                            | 信息工程学院机器人工程专业负责人            | 机器人工程新专业的各项建设与管理工作                          | 2024.09-至今      | 1/1        | 完成培养方案修订、聘课、毕设等各项专业管理和建设工作       |
| 2.团队建设                                            | 信息处理与自动化研究所信息员、实验室安全员和资产管理员 | 研究所信息材料收集、实验室安全检查及资产登记、审核等工作                | 2022.03-2024.09 | 1/1        | 完成各项工作任务                         |
| 3.课程建设                                            | 人工智能赋能教学试点课程建设项目            | 《机器人感知与交互控制》课程的人工智能融合建设                     | 2024.11-至今      | 1/5        | 按计划完成课程建设任务,已通过中期检查              |
| 4.学科建设                                            | 浙江工业大学短期学术交流项目（海外引智项目）      | 邀请并负责了丹麦奥尔堡大学Bai Shaoping教授来我校进行短期交流和教学科研合作 | 2024.03-2024.08 | 1/1        | 专家来校进行了交流并面向全校师生进行了专题讲座,合作发表论文多篇 |
| 5.专业建设                                            | 浙江省高校自动化类专业院长、系主任论坛         | 参与组织第18届浙江省高校自动化类专业院长、系主任论坛                 | 2024.08-2024.11 | 会务组成员      | 顺利举办论坛,促进了我省自动化类专业的建设与发展         |

5.任现职以来业绩综述

任现职以来教书育人、科学研究、社会服务等方面的业绩综述（限填一页，不超过 1000 字）

（填写立德树人、教育教学、人才培养、课程思政建设等方面的工作成效，以及学术能力、创新价值与贡献，重点阐述标志性成果的创新性、科学价值或社会经济意义）

申报人坚持以立德树人为根本任务，始终将教学和人才培养作为工作重点，以“四有”好老师标准严格要求自己。在教育教学方面，积极参与教学工作和课程建设，年均课堂教学 68 学时。作为负责人先后承担校人工智能赋能教学试点课程《机器人感知与交互控制》和研究生能力素养提升课程建设任务，作为核心成员（3/5）参与《基于数字孪生的工业机器人工作站虚拟仿真实验》课程建设，该课程已推荐申报国家一流本科课程。在教学实践中，申报人教学水平不断提升，入选信息学院 2024 年度“教学先进个人”。在人才培养方面，作为班主任，注重班级学风及思想政治教育，所带的自动化 2103 班两次获“优良学风班”，国内升学率超 62%，位列学院 21 级 14 个班级第一。此外，指导本科生为第一作者授权国家发明专利 1 项、软著 3 项，完成国家级大学生创新创业项目 1 项。指导研究生获批浙江省新苗人才计划项目 2 项、浙江省教育厅科研项目 2 项，在“挑战杯”、“研电赛”等比赛中获省级以上奖励 5 项。

在科学研究方面，申报人围绕国家机器人发展战略、浙江省“415X”先进制造业集群建设开展研究工作，致力于外骨骼机器人轻量化设计和人机协同控制方面研究。入职以来，以第一或通讯作者在 T-Mech、TIE、MMT、RAL、ICRA、IROS 等领域顶级期刊和会议上发表（录用）论文 9 篇，主持国自然青年等纵向项目 2 项。申报人任现职以来的研究成果主要包括：1）提出了一种混合驱动外骨骼的轻量化设计方法，创新性的解决了现有动力型外骨骼质量较大，而被动型助力效率不佳难题；2）提出了仿人体肌肉的外骨骼柔性驱动器设计及其迟滞力建模方法，创新性的解决了现有柔性驱动外骨骼难以兼顾输出力幅值与控制精度难题；3）提出了一种基于改进离散小波变换和自适应振荡器的无模型步态实时识别方法，创新性的解决了现有方法步态识别精度和鲁棒性难以兼顾难题。相关研究工作申报人作为主要成员（排名 3）已提名 2024 年度安徽省技术发明奖（项目名称：轻便高效助力外骨骼关键技术及应用）。

在社会服务方面，申报人积极为美的、安杰思等龙头企业服务，帮助企业解决重载机器人重力平衡系统、内镜辅助机器人等方面技术难题，相关工作主持横向项目 2 项，参与项目多项。此外，作为会务组成员参与了 2023 具身智能与机器人论坛和第 18 届浙江省高校自动化类专业院长、系主任论坛的筹备和接待工作。作为副主编参与了两个国际会议会务工作，并邀请了丹麦奥尔堡大学 Bai Shaoping 教授来我校进行短期学术交流，为学校、学院、学科和团队影响力的提升发挥作用。

6.考核情况

本人承诺：所从事的学术研究符合学术规范要求；本表内所填内容属实，所提供的材料客观真实，符合科研诚信要求，如与事实不符，本人愿承担一切责任。

本人签字：  
日期：        年        月        日

所在单位师德考察意见

近三年师德考核均为合格以上： ☐ 是        ☐ 否  
(填写对申请人的思想政治表现、师德师风等情况的考核意见)

所在单位党委（总支）书记签字：  
(加盖公章)  
日期：        年        月        日

所在单位资格审查意见

经审核，上述材料均内容真实，与证明材料原件相符。该同志符合 ☐正常申报条件 / ☐破格、直报条件(满足破格、直报条件： \_\_\_\_\_)。

审核人签字：  
所在单位负责人签字：  
(加盖单位公章)  
日期：        年        月        日

注：所有业绩根据考核表中的限项要求严格限项填报，每个业绩只能填写在一项业绩栏。