

浙江工业大学专业学位研究生优秀实践成果申报汇总表

排序	学院	姓名	学号	入学年月	成果形式	成果名称	成果形式	专业学位类别	专业学位领域	实习实践单位	实习实践起止时间	校内导师姓名	校外导师姓名	成果佐证材料
1	信息工程学院	周宇涵	2111903132	2019年9月	应用设计类	基于人工智能	应用设计类	工程硕士	电子与通信工程	杭州智瑞思科技有限	2020年1月-2020年3月 2020年12月-2021年6月	潘清	黄超	1. 企业/医院用户报告 2. 获奖 3. 公开发明专利 4. 相关论文 5. 技术方案 6. 其他荣誉
2	信息工程学院	徐博文	2111903200	2019年9月	应用设计类	基于学习优	应用设计类	工程硕士		国网上海能源互联	2019年9月—2022年1月	张文安 郭方洪	李宇	共16项
3	信息工程学院	张宝康	211903169	2019年9月	应用设计类	智能高压开	应用设计类	工程硕士	控制工程	科润智能控制股份	2020年1月—2021年8月	张文安		发明专利、论文、公司营业执照、用户报告、软件检测报告、产品使用手册、系统技术方
4	信息工程学院	崔奇	2111903180	2019年9月	应用设计类	移动机器人	应用设计类	工程硕士	控制工程	杭州大丰实业股份	2020年9月-2021年7月	刘安东	吴立峰	一、发明专利 [1]刘安东, 崔奇, 夏浩, 周时钎, 滕游, 张文安. 一种基于深度强化学习的移动机器人导航避障方法, 202110575846. 8[P]. 2021-05-26 (公开, 除导师外第一) 二、软件著作权 [2]刘安东, 崔奇, 夏浩, 倪洪杰, 张丹. 小型文化综合体空间内移动机器人导航避障软件, 登记号2021SR0532505. (已授权) (公开, 除导师外
5	信息工程学院	仲济磊	2111803276	2018年9月	应用设计类	网络化高性能裁切运动控制系统	应用设计类	工程硕士	控制工程	杭州展晖科技有限公司	2018年12月-2020年12月	董辉	罗立锋	1. 发明专利 [1] 董辉, 仲济磊, 李华昌, 等. 一种基于改进BP神经网络提高裁床插补位置精度的方法[P]. 中国专利: CN201910481747. 6, 2019-06-04. (已授权, 除导师外第一发明人.) [2] 董辉, 仲济磊, 葛天飞, 等. 一种商标磨切机高速高精
6	信息工程学院	陈林林	2111903149	2019年9月	应用设计类	基于非理想LPF的雷达脉冲序列FRI采样系统	设计报告 硬件系统	工程硕士	电子与通信工程	浙江工业大学信息工程学院	2021年3月-2021年9月	卢为党 黄国兴		1. 一种基于非理想sinc核的FRI采样系统及方法 (公开) 2. 基于非理想LPF的非基带脉冲信号FRI采样与参数估计方法 (公开) 3. 一种非理想环境下的雷达回波信号多通道FRI欠采样方法 (公开) 4. 基于非理想LPF的探地雷达超宽带高斯脉冲FRI采样方法 (公开)

填报日期:

负责人签字:
学院盖章: