

浙江工业大学2021 年夏季申请硕士学位审核情况汇总表

学院： (公章)

学位评定分委员会主席 (签名)：

序号	学院	申请人类别	姓名	学号	授予学位专业名称	学位论文题目	导师姓名	是否受过处分	课程学习			学习期间取得的学术成果								2016级研究生申请学位情况(列明符合文件哪一条)	答辩委员会表决结果				学院学位评定分委员会审核结果					
									总学分	学位课学分	必修环节	成果总数	发表/获奖时间	成果名称	作者排序	成果等级	成果出处	刊号	学位论文的关联性		所作贡献的具	委员会人数	同意票数	不同意票数	弃权票数	分委员会人数	参会人数	同意票数	不同意票数	弃权票数
1	信息	全日制专业学位硕士	陈平	2111803167	控制工程	基于交通流参数的道路交通拥堵预测方法研究	方路平	否	34	19	完成	1	1.202012	1.一种基于深度学习和模糊聚类的交通拥堵预测方法；专利	1.2/3（导师第一）	发明专利	国家专利局	1.CN112085947A	1.第3-4章	符合：公开与论文相关发明	4	4	0	0	13	12	12	0	0	是
2	信息	全日制专业学位硕士	潘继炜	2111803212	控制工程	基于预测控制的移动机器人视觉伺服轨迹跟踪研究	俞立	否	34	19	完成	1	1.已录用	1.基于眼到手视觉伺服的移动机器人模型预测控制；论文	1.1/4	1.B	1.计算机测量与控制	1.ISSN1671-4598	1.第2章	符合发表（含录用）B类及以	3	3	0	0	13	12	12	0	0	是
3	信息	全日制专业学位硕士	沈佳琪	2111803220	控制工程	跨社交网络的关联用户挖掘研究	杨东勇	否	33	22	完成	1	1.已录用	1.跨社交网络的同一用户识别算法；论文	1.1/2	1.B	1.电子技术应用	1.ISSN0258-7998	1.第3章	符合：发表（含录用）B类	4	4	0	0	13	12	12	0	0	是
4	信息	全日制专业学位硕士	王国顺	2111803238	控制工程	面向货架环境的药盒识别和姿态估计	俞立	否	33	22	完成	1	1.202102	1.基于YOLOv3和EPnP算法的多药盒姿态估计；论文	1.2/5（导师第一）	1.B	1.计算机测量与控制	1.ISSN1671-4598	1.第2-4章	符合：发表（含录用）B类	3	3	0	0	13	12	12	0	0	是
5	信息	全日制专业学位硕士	徐涛	2111803253	控制工程	基于以太网的多运动体系统研究	俞立	否	34	19	完成	1	1.202009	1.一种最大紧急优先调度的方法；专利	1.2/5（二导第一）	发明专利	国家专利局	1.CN111614481A	1.第4-5章	符合：公开与论文相关发明	3	3	0	0	13	12	12	0	0	是
6	信息	全日制专业学位硕士	叶祺	2111803258	控制工程	NL2SQL模型的可视诊断系统的设计和实现	梁荣华	否	34	19	完成	1	202010	一种交互式NL2SQL模型的可视理解与诊断方法；专利	2/7（二导第一）	发明专利	国家专利局	CN111782764A	第3-4章	符合：公开与论文相关发明	4	4	0	0	13	12	12	0	0	是
7	信息	全日制专业学位硕士	叶瑞辉	2111803259	控制工程	基于LSTM的犯罪分析与预测研究	方路平	否	33	22	完成	1	1.202010	1.一种基于时空数据融合的犯罪数量预测方法；专利	1.2/3（导师第一）	发明专利	国家专利局	1.CN111861028A	1.第4章	符合：公开与论文相关发明	4	4	0	0	13	12	12	0	0	是
8	信息	全日制专业学位硕士	赵扬扬	2111803274	控制工程	面向医药仓储的六自由度机械臂运动规划研究	俞立	否	33	22	完成	1	1.202011	1.一种5自由度机械臂逆运动学求解方法；专利	1.2/6（二导第一）	发明专利	国家专利局	1.CN110434851B	1.第2章	符合：公开与论文相关发明	3	3	0	0	13	12	12	0	0	是